

H29(2017)年度

渡辺 美紀	石黒	Studies on Selection-based Dialogue with Android Robots in Everyday Life (実世界におけるアンドロイドロボットとの選択式対話に関する研究)	3月
有本 康浩	石黒	Studies on Coordination among Multiple Robots for Providing a Strong Sense of Conversation (高度な対話感を与えるための複数体ロボット連携に関する研究)	3月
王 凱	佐藤	Augmented Reality for Stabilizing Hand Tremors (手振れを安定化させるための拡張現実)	3月
中西 惇也	石黒	Minimal Design of Virtual Social Touch Interaction: A Physical Embodiment Approach (仮想的なソーシャルタッチインタラクションのミニマルデザイン: 物理的身体性アプローチ)	3月
進 寛史	細田	Studies of Bipedal Walking Robot with Human-Like Neuro-Musculoskeletal Structure (ヒト型の神経筋骨格構造を有した歩行ロボットに関する研究)	3月

H30(2018)年度

劉 祥驍	細田	Constructive Approach for Understanding Morphology and Nervous System of Bipedal Jumping (二足跳躍における形態と神経回路の構成論的理解)	3月
五十川 麻理子	佐藤	Usability-Aware Image Inpainting (ユーザビリティを考慮した画像インペインティング)	3月
BARNA SURIYA PATEBENDIGE DENETH RASARA KARUNARATHNE	石黒	Robot as a dual service: Interacting with people and interpreting their environment (ロボットによるデュアルサービス: 人々とのインタラクションと環境理解)	3月
立川 恭平	石黒	Interpersonal Coordination between Humans and Androids: Investigation of When It Occurs, and How to Induce it. (人とアンドロイド間における同調的行動: 生起と誘発に関する調査)	3月
富永 登夢	原田	Analysis on Self-presentation Behaviors for Audience in Online Social Networks (オンラインソーシャルネットワークにおける聴衆に向けた自己提示行動の分析)	3月
Hamed MAHZOON	石黒	Autonomous Evaluation and Representation of Social Experiences for Long-term Human-Robot Interaction (長期的な人とロボットのインタラクションのための社会的経験の自律的評価と表現)	3月

H31(2019)年度

Malcolm Robert Doering	石黒	Robot Data-Driven Imitation Learning of Human Social Behavior with Time-Persistent Interaction Context (時間持続的インタラクション文脈を用いた人間の社会的行動のロボットデータ駆動模倣学習)	9月
福本 靖彦	原田	ヒトの作業特性に基づく最適な力制御設計に関する研究	9月
酒井 和紀	石黒	Studies on Discussion System by Using Multiple Robots (複数のロボットを用いた議論システムの研究)	3月
島谷 二郎	石黒	Using Tele-Operated Robots to Promote Conversation (対話促進のための遠隔操作ロボットの利用法)	3月

2020年度

内田 貴久	石黒	Studies on Understanding Human Social Relationships by Robots through Dialogue (ロボットによる対話を通じた人間関係理解の研究)	2月
HUTHAIFA ABEDALLAH MOHAMMAD AHMAD	石黒	Studies on Bipedal Robots with Adjustable Whole-Body Dynamics Using Actuator Network System (アクチュエータネットワークシステムを用いた全身の動特性を調整可能な二足歩行ロボットの研究)	3月

2021年度

RAESSA MOHAMED SALAHELDIN MOUSTAFA ABDELFAH	原田	Dexterous Manipulation Planning with a Simple Two-fingered Gripper (単純な2指グリッパによる器用な操りの動作計画)	5月
Yan Wang	原田	Robotic Imitation of Human Assembly Skills (人の組立作業動作のロボットによる模倣)	9月
Hitzmann Arne	細田	Realization of a Humanoid Robot based on Muscular Skeletal Structure and Reflex-based Control (筋骨格構造と反射的制御に基づくヒューマノイドロボットの実現)	9月
AJIBO, Chinenye Augustine	石黒	Studies on Negative Expressions by Social Robots and their Effects on Persuasive Behaviors. (ソーシャルロボットによるネガティブな表現と説得タスクにおける効果)	9月
Fu Changzeng	石黒	Studies on Collecting and Sharing Experiences in Human-robot Interaction with Deep Learning Methods (人間とロボットのインタラクションにおける経験収集と共有に関する研究)	3月
細田 侑也	飯國	Studies on Artificial Bandwidth Extension for Narrowband Speech Signals (狭帯域音声信号のための帯域拡張に関する研究)	3月
窪田 智徳	石黒研	Studies on Cooperation Between Tele/Para-Operatable Semi-Autonomous Robots and Their Operators (遠隔/近接操作可能な半自律ロボットと操作者の協調に関する研究)	3月
富永 善視	石黒研	人-エージェント対話における対話設計手法の構築と社会実装	3月
陳 宗遠 (Tsung-Yuan Chen)	細田研	Generating moment by foot complex in bipedal walking 二足歩行における足部機構によるモーメント生成	3月
張 昂	原田	Planning and Control of Nonprehensile Manipulation for Large and Heavy Objects (大型対象物に対する非把持マニピュレーションの計画と制御)	3月
八木 聡明	石黒	Influence of Gait-Induced Upper Body Motion by Moving Wheeled Android on Human Perception and Behavior (移動する車輪型アンドロイドの歩容に誘発される上半身動作が人間の知覚と行動に及ぼす影響)	3月
西尾 聡朗	石黒	高齢者を対象にした複数ロボット対話システムの開発に関する研究	3月
HU, Zhengtao	原田	Designing Mechanical Tools for Flexible Robotic Assembly with Manipulators and Two-Finger Parallel Grippers (2指並行グリッパを有するマニピュレータによる組立作業のためのツール設計)	3月

2022年度

BELTRAN HERNANDEZ Cristian Camilo	原田	Reinforcement Learning for Contact-Rich Assembly Tasks (接触を伴う組立作業の強化学習)	9月
LUO LIANGYI	石黒	Studies on Individuality of Interactive Robots (インタラクティブロボットの個性に関する研究)	9月
ZHENG XIQIAN	石黒	Modeling Robot Hand Touch Behaviors to Express Emotions (ロボットの手による接触を通じた感情表現に関する研究)	9月
XU Jingren	原田	Task and Motion Planning for Mobile Manipulation (移動マニピュレーションのための作業動作計画)	9月
宮澤 和貴	長井	ロボットの言語獲得に向けたマルチモーダル世界モデルの構築	10月
MENESES GARNERO ALEXIS JOSE	石黒	Synchronized Agent Groups for Influencing Human's Movement, Synchronization, and Perception (同調したエージェントグループが人間の運動・同調・知覚へ及ぼす影響に関する研究)	3月
西村 章宏	佐藤	潜在トピックを利用した協調フィルタリングにおける文書の内容が推薦性能に与える	3月
元田 智大	原田	Learning-based Object Manipulation with Collapse Prediction in Clutter (バラ積みの崩れ予測を伴う学習型物体マニピュレーション)	3月
MEHMOOD Faisal	石黒	Implementation and evaluation of multi-avatar communication system for online communication support (オンラインコミュニケーション支援を目的としたダブルアバターシステムの開発と評価)	3月